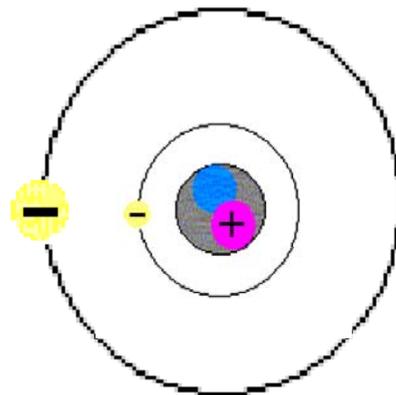


## 化学概論 第8回

# 多電子原子の電子状態

---

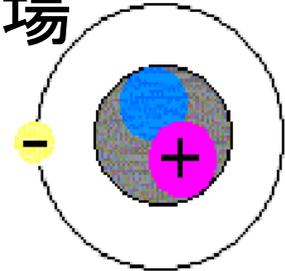


# 水素原子の波動関数

$$H \equiv -\frac{\hbar^2}{8\pi^2 m} \Delta + V \quad V = -\frac{e^2}{4\pi\epsilon_0 r} \quad \text{中心力場}$$



$$r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$



## Schrödingerの波動方程式

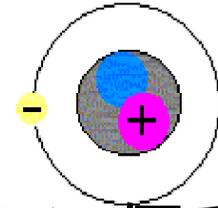
$$H\psi = E\psi \quad \left( -\frac{\hbar^2}{8\pi^2 m} \Delta - \frac{e^2}{4\pi\epsilon_0 r} \right) \psi = E\psi$$

換算質量:  $\mu = \frac{mM}{m+M}$       **M:** 原子核の質量、  
**m:** 電子の質量

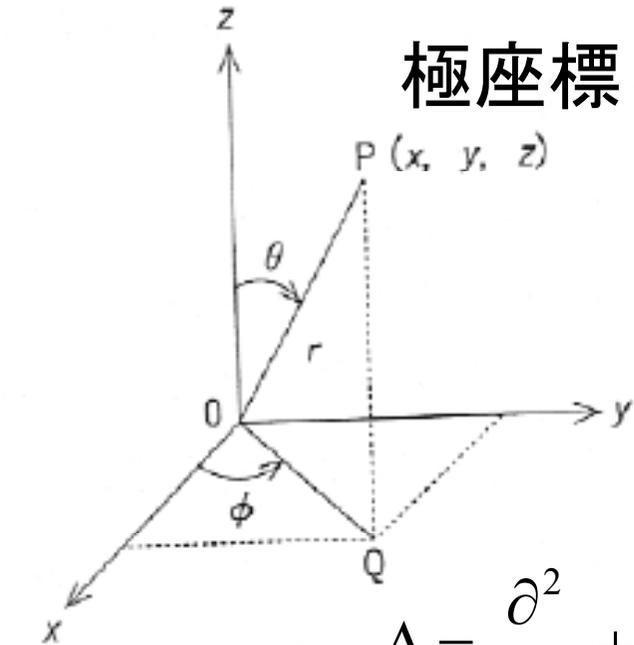


$$\left( -\frac{\hbar^2}{8\pi^2 \mu} \Delta - \frac{e^2}{4\pi\epsilon_0 r} \right) \psi = E\psi$$

# 極座標の導入



極座標: 中心対称な系の問題を考えるのに便利



$$(x, y, z) \rightarrow (r, \theta, \phi)$$

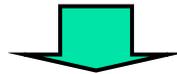
$$\begin{cases} x = r \sin \theta \cos \phi \\ y = r \sin \theta \sin \phi \\ z = r \cos \theta \end{cases}$$

ラプラシアン  $\Delta = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$

$$= \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left( r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2 \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left( \sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \phi^2}$$

# 動径成分の分離

$$\left( -\frac{h^2}{8\pi^2\mu} \Delta - \frac{e^2}{4\pi\epsilon_0 r} \right) \psi = E\psi$$



動径部分

$$\left\{ -\frac{h^2}{8\pi^2\mu} \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left( r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right) - \frac{e^2}{4\pi\epsilon_0 r} \right\} \psi(r, \theta, \phi)$$

$$-\frac{h^2}{8\pi^2\mu} \frac{1}{r^2 \sin\theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left( \sin\theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) \psi(r, \theta, \phi)$$

$$-\frac{h^2}{8\pi^2\mu} \frac{1}{r^2 \sin^2\theta} \frac{\partial^2}{\partial \phi^2} \psi(r, \theta, \phi) = E\psi(r, \theta, \phi)$$

変数の分離:  $\psi(r, \theta, \phi) = \mathbf{R}(r) \Theta(\theta) \Phi(\phi)$

# 球対称な波動関数: 最安定軌道(1s波動関数)

$$\psi(r) = e^{-ar}$$

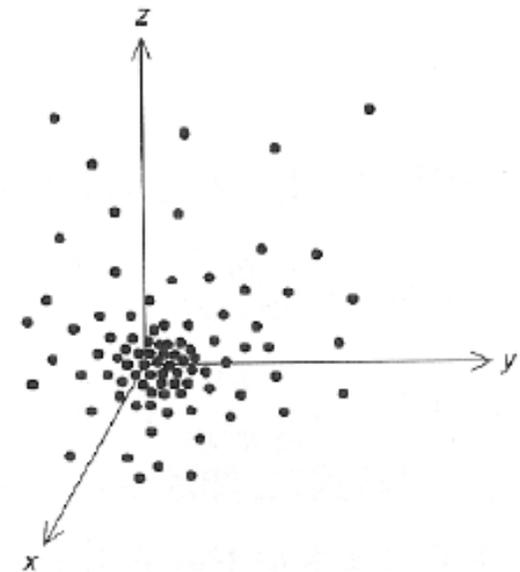
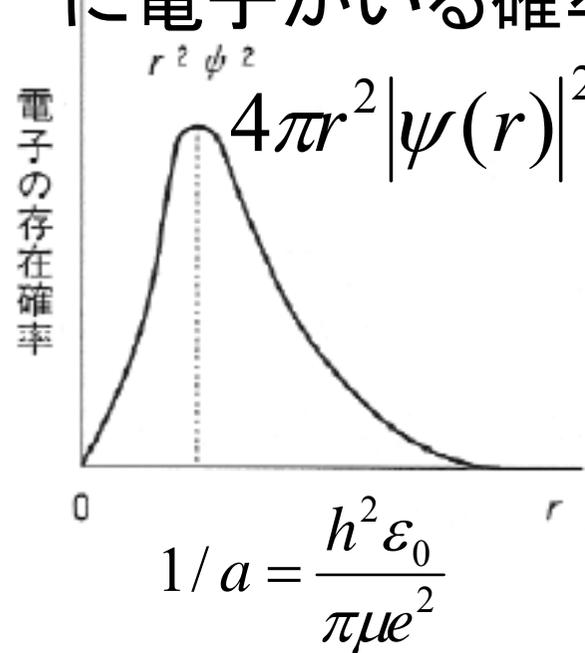
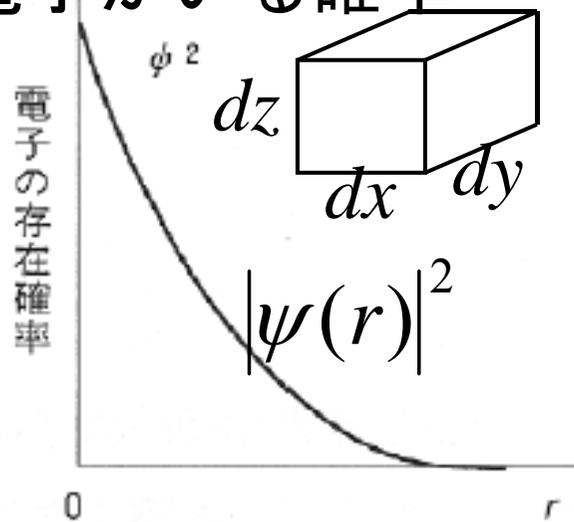
$$a = \frac{\pi\mu e^2}{h^2 \epsilon_0}$$

$$E = -\frac{\mu e^4}{8\epsilon_0^2 h^2}$$

1/a: ボーア半径

E: イオン化ポテンシャル

体積要素  $dv = dx dy dz$  に電子がいる確率  
 中心から半径  $r$  の球殻  $4\pi r^2 dr$  に電子がいる確率



# 一般の動径波動関数R(r)

$$\psi(r, \theta, \phi) = \boxed{R(r)} \Theta(\theta) \Phi(\phi)$$

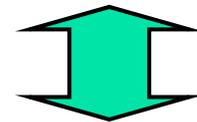
$$\left\{ -\frac{h^2}{8\pi^2 \mu r^2} \frac{d}{dr} \left( r^2 \frac{d}{dr} \right) - \frac{e^2}{4\pi\epsilon_0 r} \right\} R(r) = E R(r)$$

の一般解 $R_n(r)$ は、 $E_n = -\frac{\mu e^4}{8\epsilon_0^2 h^2} \frac{1}{n^2}$  を固有値とする

水素原子軌道の動径成分を表す。

離散的なエネルギーレベル  $E_n = -\frac{\mu e^4}{8\epsilon_0^2 h^2} \frac{1}{n^2}$

( $n=1,2,3\dots$ を主量子数という)



ボーアの原子模型

# 原子軌道を表す波動関数

シュレディンガー方程式 
$$\left( -\frac{h^2}{8\pi^2\mu} \Delta - \frac{e^2}{4\pi\epsilon_0 r} \right) \psi = E\psi$$

解 
$$\psi(r, \theta, \phi) = R(r) \Theta(\theta) \Phi(\phi)$$

$$\Phi(\phi) = A e^{im\phi} \quad m = 0, \pm 1, \pm 2, \pm 3, \dots \quad \text{磁気量子数}$$

$$m \frac{h}{2\pi} \text{ は角運動量の } z \text{ 成分(の固有値)}$$

$\Theta(\theta)$  の満たす方程式

$$\frac{1}{\sin \theta} \frac{d}{d\theta} \left( \sin \theta \frac{d\Theta(\theta)}{d\theta} \right) - \frac{m^2}{\sin^2 \theta} \Theta(\theta) + \beta \Theta(\theta) = 0$$

解:  $\Theta_{l,m}(\theta) \quad \beta = l(l+1) \quad l: \text{方位量子数} \quad \text{全角運動量}$

$$l = 0, 1, 2, 3, \dots \quad m = 0, \pm 1, \pm 2, \pm 3, \dots, \pm l \quad \frac{h}{2\pi} \sqrt{l(l+1)}$$

# $\theta$ 成分

表 3-1  $\Theta(\theta)$ 関数

$l$	$m$	$\Theta(\theta)$
0 (s 軌道)	0	$\frac{1}{\sqrt{2}}$
1 (p 軌道)	0	$\sqrt{\frac{3}{2}} \cos \theta$
	$\pm 1$	$\frac{\sqrt{3}}{2} \sin \theta$
2 (d 軌道)	0	$\frac{1}{2} \sqrt{\frac{5}{2}} (3 \cos^2 \theta - 1)$
	$\pm 1$	$\frac{\sqrt{15}}{2} \sin \theta \cos \theta$
	$\pm 2$	$\frac{\sqrt{15}}{4} \sin^2 \theta$

# 動径波動関数

$$\frac{1}{r^2} \frac{d}{dr} \left( r^2 \frac{dR(r)}{dr} \right) + \left[ \frac{8\pi^2 \mu}{h^2} \left( E + \frac{e^2}{4\pi\epsilon_0 r} \right) - \frac{l(l+1)}{r^2} \right] R(r) = 0$$

水素様原子H, He<sup>+</sup>, Li<sup>2+</sup>  
の場合



$$\frac{1}{r^2} \frac{d}{dr} \left( r^2 \frac{dR(r)}{dr} \right) + \left[ \frac{8\pi^2 \mu}{h^2} \left( E + \frac{Ze^2}{4\pi\epsilon_0 r} \right) - \frac{l(l+1)}{r^2} \right] R(r) = 0$$

## 動径波動関数の解

$$R_{n,l}(r)$$

$$E_n = -\frac{\mu Z^2 e^4}{8\epsilon_0^2 h^2 n^2}$$

$$n = 1, 2, 3, \dots$$

$$l = 0, 1, 2, 3, \dots, n-1$$

$$m = 0, \pm 1, \pm 2, \pm 3, \dots, \pm l$$

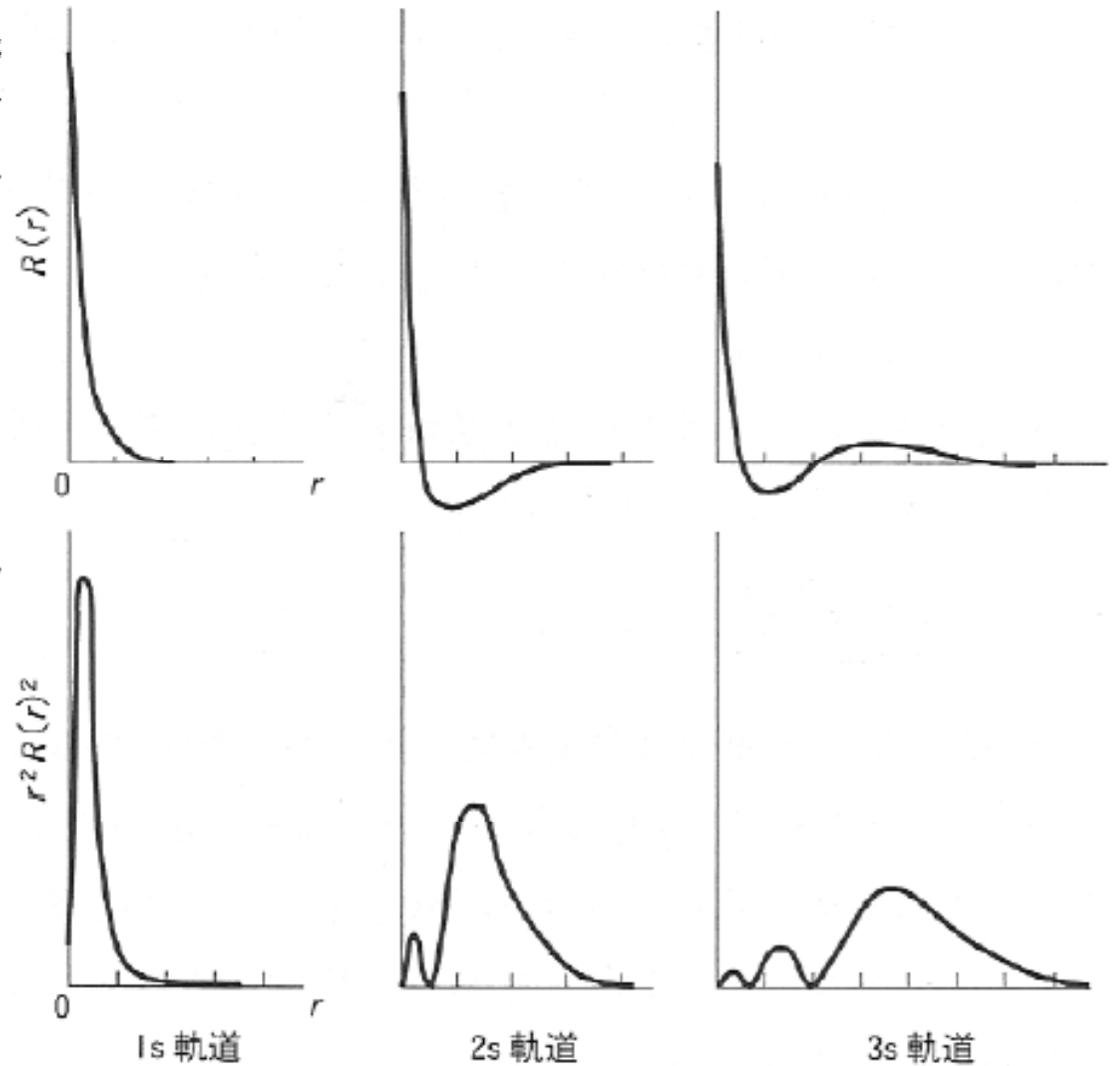
表 3-2 水素様原子軌道関数の動径関数  $R(r)$

$n$	$l$	$R(r)$
1	0	$2 \left( \frac{Z}{a_0} \right)^{\frac{3}{2}} e^{-Zr/a_0}$
2	0	$\left( \frac{Z}{2a_0} \right)^{\frac{3}{2}} \left( 2 - \frac{Zr}{a_0} \right) e^{-Zr/2a_0}$
	1	$\frac{1}{\sqrt{3}} \left( \frac{Z}{2a_0} \right)^{\frac{3}{2}} \frac{Zr}{a_0} e^{-Zr/2a_0}$

表 3-2 水素様原子軌道関数の動径関数  $R(r)$ :

$n$	$l$	$R(r)$
1	0	$2\left(\frac{Z}{a_0}\right)^{\frac{3}{2}} e^{-Zr/a_0}$
2	0	$\left(\frac{Z}{2a_0}\right)^{\frac{3}{2}} \left(2 - \frac{Zr}{a_0}\right) e^{-Zr/2a_0}$
	1	$\frac{1}{\sqrt{3}} \left(\frac{Z}{2a_0}\right)^{\frac{3}{2}} \frac{Zr}{a_0} e^{-Zr/2a_0}$

節面の数:  $n-l-1$



$l$	$m$	複素関数	実関数	記号
0	0	$s = \frac{1}{2\sqrt{\pi}}$	$s = \frac{1}{2\sqrt{\pi}}$	s

# 角関数

$$Y_{l,m}(\theta, \phi) = \Theta_{l,m}(\theta) \Phi_m(\phi)$$

$l$	$m$	複素関数	実関数	記号
0	0	$s = \frac{1}{2\sqrt{\pi}}$	$s = \frac{1}{2\sqrt{\pi}}$	s
1	0	$p_0 = \frac{1}{2}\sqrt{\frac{3}{\pi}} \cos \theta$	$p_0 = \frac{1}{2}\sqrt{\frac{3}{\pi}} \cos \theta$	$p_z$
	+1	$p_+ = \frac{1}{2}\sqrt{\frac{3}{\pi}} \sin \theta e^{i\phi}$	$\frac{1}{\sqrt{2}}(p_+ + p_-) = \frac{1}{2}\sqrt{\frac{3}{\pi}} \sin \theta \cos \phi$	$p_x$
	-1	$p_- = \frac{1}{2}\sqrt{\frac{3}{\pi}} \sin \theta e^{-i\phi}$	$\frac{-i}{\sqrt{2}}(p_+ - p_-) = \frac{1}{2}\sqrt{\frac{3}{\pi}} \sin \theta \sin \phi$	$p_y$

ここで  $\frac{e^{i\phi} + e^{-i\phi}}{2} = \cos \phi$ ,  $\frac{e^{i\phi} - e^{-i\phi}}{2i} = \sin \phi$  の関係を用いている.

主量子数	$n = 1, 2, 3, \dots$	K殻, L殻, M殻, N殻
方位量子数	$l = 0, 1, 2, 3, \dots, n-1$	s, p, d, f, $\dots$ 軌道
磁気量子数	$m = 0, \pm 1, \pm 2, \pm 3, \dots, \pm l$	<b>s</b> harp, <b>p</b> rincipal, <b>d</b> iffuse, <b>f</b> undamental

# 角関数

$$p_0 = \frac{1}{2} \sqrt{\frac{3}{\pi}} \cos \theta \quad p_z$$

$$\frac{1}{\sqrt{2}} (p_+ + p_-) = \frac{1}{2} \sqrt{\frac{3}{\pi}} \sin \theta \cos \phi \quad p_x$$

$$\frac{-i}{\sqrt{2}} (p_+ - p_-) = \frac{1}{2} \sqrt{\frac{3}{\pi}} \sin \theta \sin \phi \quad p_y$$

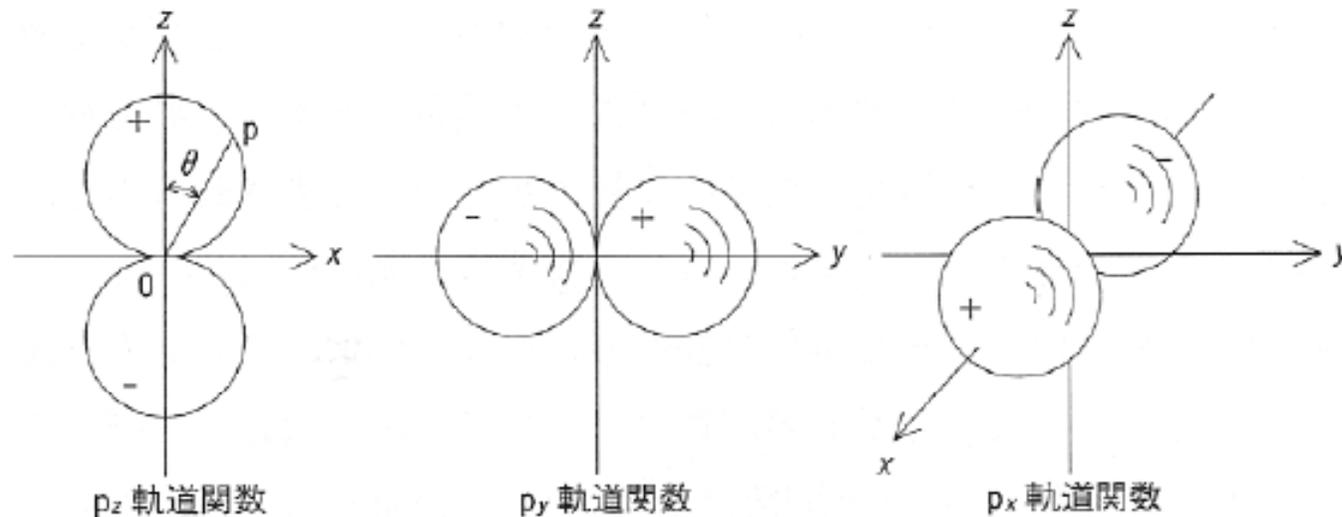


図 3-11 p 軌道関数の極座標表示。ただし、 $p_x$  関数では  $\theta$  を変数とした二次元的表示である。 $\phi$  を  $0 \sim 360^\circ$  変化させれば  $p_y$  と  $p_x$  関数で示される球となる。

# 角関数

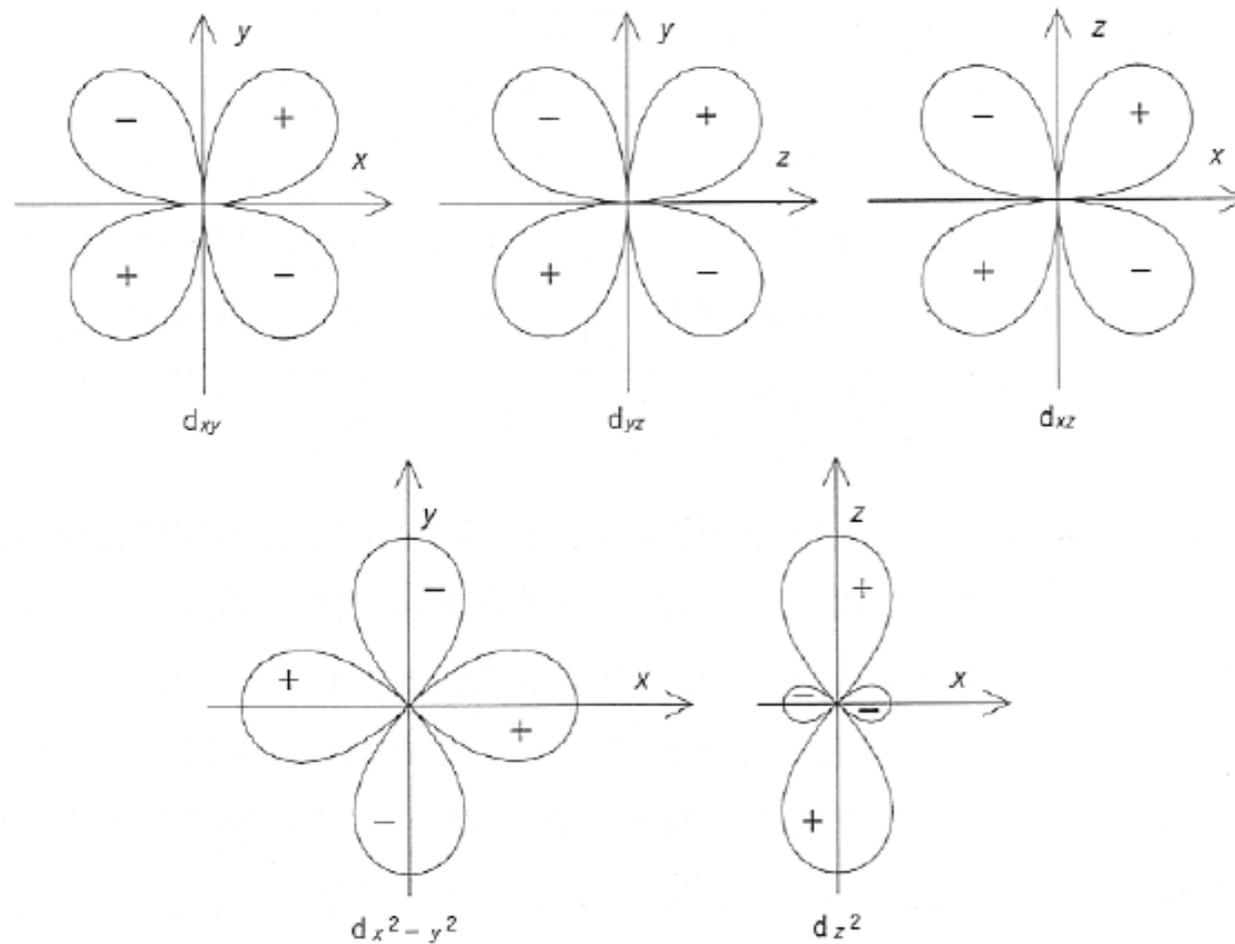


図 3-12 d軌道関数の角度部分の図